

# 山西能源学院教案

授课班级 能动 1701-1704 授课时间          计 2 学时

课题（章节及内容）	4.3 边界节点离散方程的建立及代数方程的求解
教学目的和要求	掌握导热问题数值解法的求解思路； 利用热平衡法建立边界节点的离散方程； 了解高斯-赛德尔迭代法的求解离散方程的步骤和特点。
重点难点	边界节点离散方程的建立方法； 高斯-赛德尔迭代法的求解离散方程的步骤。
教学进程（含课堂教学内容、教学方法、辅助手段等）	教学内容：热平衡法建立边界节点离散方程；求解代数方程的迭代法。 教学方法：讲授与练习、启发讨论、诱导式、归纳总结法。
作业布置	4-9 4-10
主要参考资料	《传热学》第四版，杨世铭，陶文铨， 高等教育出版社，2006年8月
课后自我总结分析	本章内容以分析推导为主，要求学生具有扎实的数学功底，课堂上部分学生因高数基础不好而无法理解推导过程（如泰勒展开），老师应尽可能对相关数学知识做复习补充。

# 山西能源学院教案

## 4.3 边界节点离散方程的建立及代数方程的求解

### 一、用热平衡法导出典型边界点上的离散方程

假设物体具有内热源  $\dot{\Phi}$  (不必均匀分布), 而且边界上有向该元体传递的热流密度  $q_w$ :

#### 1、位于平直边界上的节点

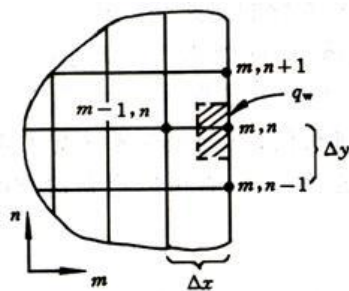


图 4-4 平直边界上的节点

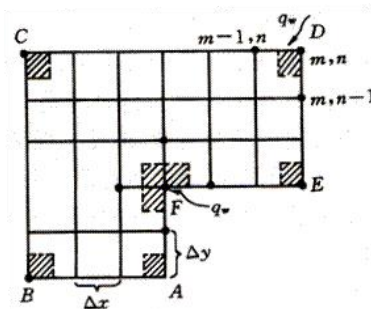


图 4-5 外部角点与内部角点

如图所示 4-4 边界节点  $(m, n)$  只能代表半个元体, 若边界上有向该元体传递的热流密度为  $q_w$ , 据能量守恒定律对该元体有:

$$\lambda \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} \Delta y + \lambda \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} \cdot \frac{\Delta x}{2} + \lambda \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y} \cdot \frac{\Delta x}{2} + \frac{\Delta x \Delta y}{2} \dot{\Phi}_{m,n} + \Delta y q_w = 0 \quad (4-9)$$

若  $\Delta x = \Delta y$ , 则: 
$$t_{m,n} = \frac{1}{4} (2t_{m-1,n} + t_{m+1,n} + t_{m,n-1} + t_{m,n+1} + \frac{\Delta x^2}{\lambda} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{2\Delta x q_w}{\lambda}) \quad (4-10)$$

#### 2、外部角点

如图 4-5 所示, 二维墙角计算区域中, 该节点外角点仅代表  $1/4$  个以  $\Delta x$ ,  $\Delta y$  为边长的元体。假设边界上有向该元体传递的热流密度为  $q_w$ , 则据能量守恒定律得其热平衡式为:

$$\lambda \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} \cdot \frac{\Delta y}{2} + \lambda \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} \cdot \frac{\Delta x}{2} + \frac{\Delta x \Delta y}{4} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{\Delta x + \Delta y}{2} q_w = 0 \quad (4-11)$$

若  $\Delta x = \Delta y$  时, 则: 
$$t_{m,n} = \frac{1}{2}(t_{m-1,n} + t_{m,n-1} + \frac{\Delta x^2}{2\lambda} \dot{\phi}_{m,n} + \frac{2\Delta x q_w}{\lambda})$$
 ( 4-12 )

### 3、内部角点:

如图 4-5 所示内部角点代表了 3/4 个以  $\Delta x$ ,  $\Delta y$  为边界长的元体。

同理得:

$$\lambda \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} \Delta y + \lambda \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y} \Delta x + \lambda \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} \cdot \frac{\Delta x}{2} + \lambda \frac{t_{m+1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} \cdot \frac{\Delta y}{2} + \frac{3\Delta x \Delta y}{4} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{\Delta x + \Delta y}{2} q_w = 0$$
 ( 4-13 )

$\Delta x = \Delta y$  时, 则:

$$t_{m,n} = \frac{1}{6}(2t_{m-1,n} + 2t_{m,n+1} + t_{m,n-1} + t_{m+1,n} + \frac{3\Delta x^2}{2\lambda} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{2\Delta x q_w}{\lambda})$$
 ( 4-14 )

### 4、讨论有关 $q_w$ 的三种情况:

#### 1) 若是绝热边界

则  $q_w = 0$ , 即令上式  $q_w = 0$  即可。

#### 2) 若 $q_w \neq 0$ 时

流入元体,  $q_w$  取正, 流出元体,  $q_w$  取负使用上述公式。

#### 3) 若属对流边界

则:  $q_w = h(t_f - t_{m,n})$ , 将  $q_w$  代入上式即可。

$\Delta x = \Delta y$  时, 则:

对于平直边界:

$$2(\frac{h\Delta x}{\lambda} + 2)t_{m,n} = 2t_{m-1,n} + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} + \frac{\Delta x^2}{\lambda} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{2h\Delta x}{\lambda} t_f$$
 ( 4-15 )

对外角点:

$$2(\frac{h\Delta x}{\lambda} + 1)t_{m,n} = t_{m-1,n} + t_{m,n-1} + \frac{\Delta x^2}{2\lambda} \dot{\Phi}_{m,n} + \frac{2h\Delta x}{\lambda} t_f$$
 ( 4-16 )

对内角点:

$$2\left(\frac{h\Delta x}{\lambda} + 3\right)t_{m,n} = 2t_{m-1,n} + 2t_{m,n+1} + t_{m+1,n} + t_{m,n-1} + \frac{3\Delta x^2}{2\lambda} \phi_{m,n} + \frac{2h\Delta x}{\lambda} t_f$$

( 4-17 )

其中,  $\frac{h\Delta x}{\lambda}$  无量纲数是以网格步长  $\Delta x$  为特征长度的毕渥数, 即为  $Bi_{\Delta}$ 。

## 二、代数方程的求解方法

- 1、直接解法: 通过有限次运算获得精确解的方法, 如: 矩阵求解, 高斯消元法。
- 2、迭代法: 先对要计算的场作出假设(设定初场), 在迭代计算中不断予以改进, 直到计算前的假定值与计算结果相差小于允许值为止的方法, 称迭代计算收敛。目前应用较多的是:

- 1) 高斯——赛德尔迭代法: 每次迭代计算, 均是使用节点温度的最新值。
- 2) 用雅可比迭代法: 每次迭代计算, 均用上一次迭代计算出的值。

设有一三元方程组:

$$\begin{aligned} a_{11}t_1 + a_{12}t_2 + a_{13}t_3 &= b_1 \\ a_{21}t_1 + a_{22}t_2 + a_{23}t_3 &= b_2 \\ a_{31}t_1 + a_{32}t_2 + a_{33}t_3 &= b_3 \end{aligned}$$

( 4-18 )

其中  $a_{i,j}$  (  $i=1,2,3$  ;  $j=1,2,3$  ) 及  $b_i$  (  $i=1,2,3$  ) 均不为零。

采用高斯——赛德尔迭代法的步骤:

- ( 1 ) 将三元方程变形为迭式方程:

$$\begin{aligned} t_1 &= \frac{1}{a_{11}}(b_1 - a_{12}t_2 - a_{13}t_3) \\ t_2 &= \frac{1}{a_{22}}(b_2 - a_{21}t_1 - a_{23}t_3) \\ t_3 &= \frac{1}{a_{33}}(b_3 - a_{31}t_1 - a_{32}t_2) \end{aligned}$$

( 4-19 )

- ( 2 ) 假设一组解(迭代初场), 记为:  $t_1^{(0)}$ 、 $t_2^{(0)}$ 、 $t_3^{(0)}$ , 并代入迭代方程求得第一次解  $t_1^{(1)}$ 、 $t_2^{(1)}$ 、 $t_3^{(1)}$ , 同理求得改进值  $t_1^{(k)}$ 、 $t_2^{(k)}$ 、 $t_3^{(k)}$ , (注: 再次计算应该用新值) 如:

$$t_1^{(1)} = \frac{1}{a_{11}}(b_1 - a_{12}t_2^{(0)} - a_{13}t_3^{(0)})$$

$$t_2^{(1)} = \frac{1}{a_{22}}(b_2 - a_{21}t_1^{(1)} - a_{23}t_3^{(0)}) \quad (4-20)$$

$$t_3^{(0)} = \frac{1}{a_{33}}(b_3 - a_{31}t_1^{(1)} - a_{32}t_2^{(1)})$$

(3) 以新的初场  $t_1^{(1)}, t_2^{(1)}, t_3^{(1)}$  重复计算, 直到相邻两次迭代值之差小于允许值, 则称迭代收敛, 计算终止。

### 三、判断迭代收敛的准则

1、  $\max |t_i^{(k)} - t_i^{(k+1)}| \leq \varepsilon$

2、  $\max \left| \frac{t_i^{(k)} - t_i^{(k+1)}}{t_i^{(k)}} \right| \leq \varepsilon \quad (4-21)$

3、  $\max \left| \frac{t_i^{(k)} - t_i^{(k+1)}}{t_{\max}^{(k)}} \right| \leq \varepsilon$

其中上角标  $k, k+1$  表示迭代次数,  $t_{\max}^{(k)}$  为第  $k$  次迭代计算所的计算区域中的最大值。若计算区域中有  $t \rightarrow 0$  时, 应采用 3 判断之。